

1) Dados sobre o Aluno e Curso Atual

Nome Completo, Idade, Universidade onde fez a Graduação e Curso de Graduação

Nível do Curso na USP (Mestrado ou Doutorado), Ano de Ingresso no Curso

Nome: Diogo Santos Ortiz Correia, 23 anos. Pontifícia Universidade Católica de Goiás. Curso: Ciência da computação

Nível do curso: mestrado ano: março 2011

2) Título da Proposta de Dissertação (Mestrado) ou de Tese (Doutorado)

Geração de mapas de navegabilidade para robôs móveis autônomos utilizando fusão de sensores 2D e 3D.

3) Você possui uma bolsa de estudos? De qual órgão de financiamento? Se não possui uma bolsa, você possui alguma atividade remunerada para o seu sustento?

Sim. Projetos de pesquisa CNPq.

4) Qual é o Tema Abordado na Pesquisa? Descrever de modo resumido e em uma linguagem mais acessível (que possa ser lida por pessoas sem um conhecimento mais aprofundado da área pesquisada) qual é o tema da pesquisa.

O tema envolve robótica móvel, sistemas de percepção para robôs, inteligência computacional.

Aplicada a robótica, desenvolvimento de técnicas de desvio de obstáculos e processamento de imagens para reconhecimento de pessoas.

5) Qual(is) o(s) objetivo(s) principal(is) a ser(em) alcançado(s)?

O projeto visa o desenvolvimento perceptivo para um robô móvel de vigilância, a fim de navegar em um ambiente.

Desviando de obstáculos e reconhecendo seres humanos.

6) Quais são as principais aplicações imediatas dos resultados desta pesquisa?

Robôs aplicados a vigilância para ambientes internos, de forma tele-operada.

7) Quais são as possíveis aplicações futuras dos resultados desta pesquisa?

Robôs aplicados a vigilância para ambientes internos de forma totalmente autônoma, com sistema de alerta.

De intrusos, além de um sistema de detecção de incêndios.

8) Qual o impacto deste trabalho junto a sociedade em geral? O que poderá mudar em nossas vidas a introdução de novas tecnologias derivadas deste trabalho?

Um dos aspectos para a sociedade é a segurança de vida para os vigilantes em geral, uma forma mais eficiente de identificação de incêndio, mantendo a segurança do ser humano e do ambiente.

9) Em relação a outras iniciativas nacionais e internacionais, como se situa a seu trabalho?

Já existem outras iniciativas de vigilância autônoma, com maior custo de implantação e manutenção.

Proposta: fazer uma implantação nacional e mais barata.

10) Você já apresentou este trabalho em algum evento (congresso, seminário, etc). Onde e quando?

Em estagio inicial (ainda não apresentado)

11) O que você pretende fazer quando concluir o seu trabalho atual de pesquisa?

Explorar novos ramos na robótica móvel autônoma.

12) O que motivou você a escolher a robótica como tema de pesquisa?

Gostos pela inteligência artificial, e tornar a vida do ser humano mais fácil, menos perigosa, com ajuda de robôs autônomos.